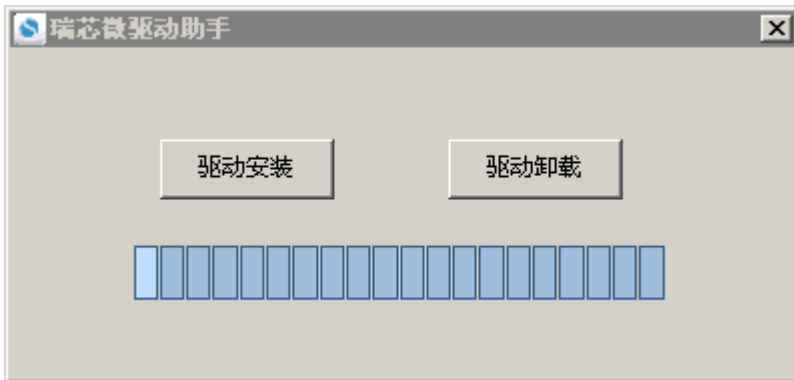


1.烧写原始镜像

1.1安装 RK USB 驱动

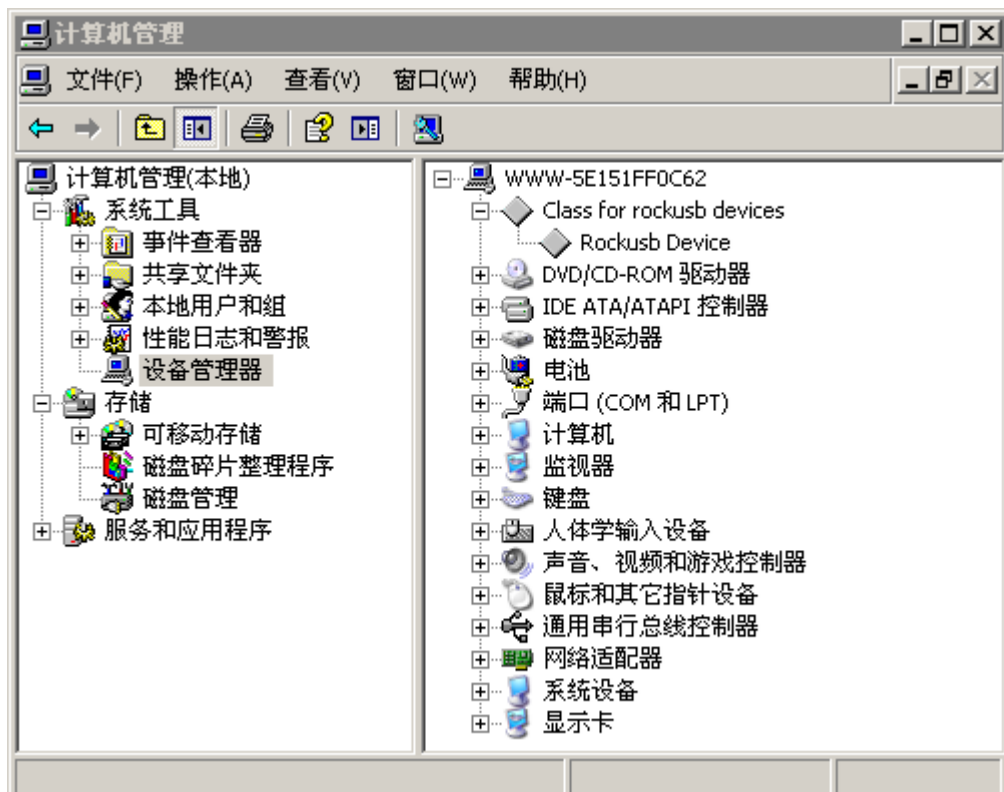
下载 [Release_DriverAssistant.zip](#) ，解压，然后运行里面的 DriverInstall.exe 。

为了所有设备都使用更新的驱动，请先选择"驱动卸载"，然后再选择"驱动安装"。



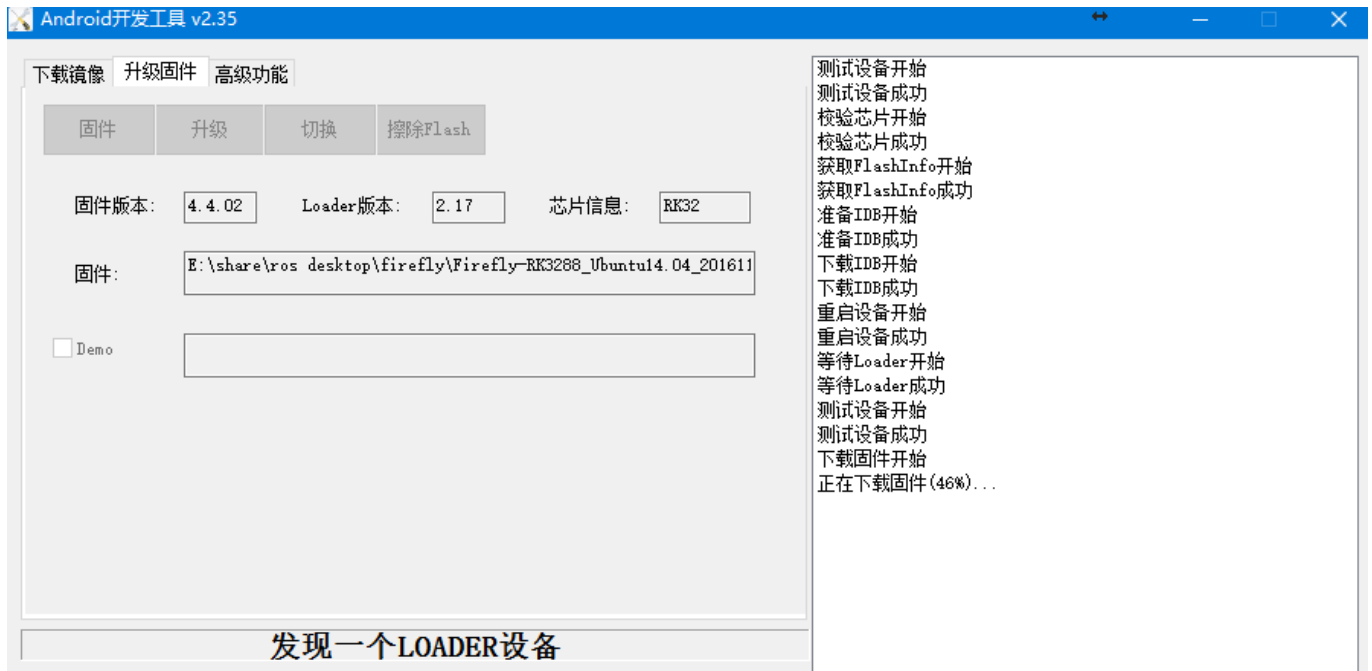
1.2连接设备

- 确保设备连接好电源适配器并处于通电状态。
- 用 Micro USB OTG 线连接好设备和主机。
- 按住设备上的 RECOVERY （恢复）键并保持。
- 短按一下 RRESET （复位）键。
- 大约两秒钟后，松开 RECOVERY 键。
- 注意：如果发现按了 RESET 键后还是没有发现设备，请在保持 RECOVERY 键按下的同时，长按一下 PWRKEY 键，然后才松开 RECOVERY 键。主机应该会提示发现新硬件并配置驱动。打开设备管理器，会见到新设备"Rockusb Device" 出现，如下图。如果没有，则需要返回上一步重新安装驱动。



1.3烧写Ubuntu

- 切换至"升级固件"页。
- 按"固件"按钮，打开要升级的固件文件。升级工具会显示详细的固件信息。
- 按"升级"按钮开始升级。
- 如果升级失败，可以尝试先按"擦除Flash"按钮来擦除 Flash，然后再升级。注意：如果你烧写的固件 **loader**版本与原来的机器的不一致，请在升级固件前先执行"擦除Flash"。



2.安装ROS

ROS安装、交换分区设置、编译可以直接参考[树莓派\(raspberry pi 3b\)安装ROS Kinetic Kame](#)